

# Chapitre 1

## Équations de droites. Second degré

### 1.1 Équation de droite

Dans un repère  $(O; \vec{i}, \vec{j})$ , une droite  $d$  a une équation du type  $ax + by + c = 0$ . Cela signifie que si un point  $A$  appartient à la droite  $d$ , alors les coordonnées de  $A$  vérifient l'équation de la droite; réciproquement, si un point  $B$  a ses coordonnées qui vérifient l'équation de la droite  $d$ , alors  $B$  appartient à la droite  $d$ .

#### Remarque 1.1

Une même droite a plusieurs équations : si  $d$  a pour équation  $ax + by + c = 0$ , alors quelque soit  $k \in \mathbf{R}^*$ ,  $(ka)x + (kb)y + (kc) = 0$  est aussi une équation de  $d$ .

Si  $c \neq 0$ , (c'est à dire si  $d$  ne passe pas par l'origine du repère) on peut donc toujours trouver une équation de  $d$  sous la forme  $ax + by + 1 = 0$ .

#### Remarque 1.2

Si la droite  $d$  n'est pas parallèle à l'axe des ordonnées, alors elle admet une équation du type  $y = mx + p$ . Cette équation est appelée *équation réduite* de  $d$

#### Exemple 1.1

Soit  $d$  la droite d'équation  $2x + y - 5 = 0$ . Pour tracer cette droite dans le repère  $(O; \vec{i}, \vec{j})$  :

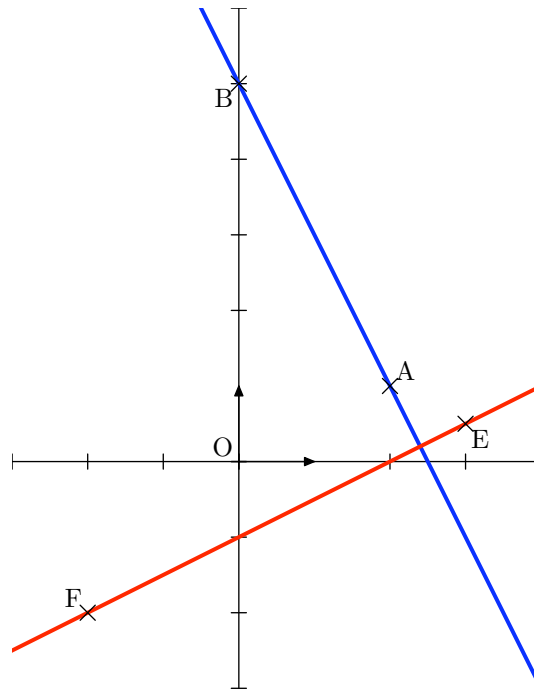
- on détermine deux points  $A$  et  $B$  dont les coordonnées vérifient l'équation. Par exemple, en choisissant<sup>1</sup>  $x_A = 2$ , on obtient :  $4 + y - 5 = 0$  soit  $y = 1$ . Donc le point  $A(2; 1) \in d$ . De même, en prenant  $x_B = 0$ , on obtient  $y_B = 5$  donc le point  $B(0; 5) \in d$ .
- on place les deux points dans le repère et on trace la droite  $(AB)$  : c'est la droite  $d$ .

Pour déterminer l'équation de la droite  $(EF)$  où  $E(3; \frac{1}{2})$  et  $F(-2; -2)$  :

- $(EF)$  n'est pas parallèle à l'axe des ordonnées donc elle admet une équation du type  $y = mx + p$ .  
En remplaçant par les coordonnées de  $E$  puis de  $F$ , on obtient le système : 
$$\begin{cases} \frac{1}{2} = 3m + p \\ -2 = -2m + p \end{cases}$$
- En résolvant on obtient :  $m = \frac{1}{2}$  et  $p = -1$ . La droite  $(EF)$  a donc pour équation  $y = \frac{1}{2}x - 1$ .

---

<sup>1</sup>On aurait pu choisir n'importe quelle autre valeur de  $x_A$ .



## 1.2 Polynôme du second degré

### Définition 1.1

On appelle polynôme du second degré de coefficients  $a$ ,  $b$  et  $c$  la fonction  $f$  définie par :

$$f(x) = ax^2 + bx + c, \text{ où } a \in \mathbf{R}^*, b \in \mathbf{R}, c \in \mathbf{R}$$

### 1.2.1 Résolution d'une équation du second degré

#### Définition 1.2

Une équation du second degré à une inconnue  $x$  est une équation qui peut s'écrire sous la forme  $ax^2 + bx + c = 0$ , avec  $a$ ,  $b$  et  $c$  trois réels et  $a \neq 0$ .

#### Définition 1.3

On appelle *discriminant* de l'équation du second degré  $ax^2 + bx + c = 0$ ,  $a \neq 0$  le nombre réel  $\Delta = b^2 - 4ac$ .

L'existence de solutions à l'équation  $ax^2 + bx + c = 0$  dépend du signe de  $\Delta$  :

#### Théorème 1.1

Soit  $ax^2 + bx + c = 0$  un équation du second degré et  $\Delta$  son discriminant.

si  $\Delta < 0$ , l'équation  $ax^2 + bx + c = 0$  n'a pas de solution.

si  $\Delta > 0$ , l'équation  $ax^2 + bx + c = 0$  a deux solutions distinctes :

$$\begin{cases} x_1 = \frac{-b - \sqrt{\Delta}}{2a} \\ x_2 = \frac{-b + \sqrt{\Delta}}{2a} \end{cases}$$

si  $\Delta = 0$ , l'équation  $ax^2 + bx + c = 0$  a une unique solution :  $x_0 = \frac{-b}{2a}$ .

**Exemple 1.2**

Résoudre l'équation  $2x^2 - 2x = -5$ .

On écrit cette équation sous la forme  $ax^2 + bx + c = 0$  et on obtient  $2x^2 - 2x + 5 = 0$ .

On calcule  $\Delta = b^2 - 4ac = (-2)^2 - 4 \times 2 \times 5 = 4 - 40 = -36 < 0$ . Donc cette équation n'a pas de solution :  $\mathcal{S} = \emptyset$ .

**Exemple 1.3**

Résoudre l'équation  $x^2 - \frac{10}{3}x + \frac{25}{9} = 0$

On calcule  $\Delta = \left(-\frac{10}{3}\right)^2 - 4 \times 1 \times \frac{25}{9} = \frac{100}{9} - \frac{100}{9} = 0$ .

L'équation a donc une unique solution  $x_0 = -\frac{-\frac{10}{3}}{2 \times 1} = \frac{5}{3}$ .

**Exemple 1.4**

Résoudre l'équation  $2x^2 + \frac{11}{2}x - \frac{3}{2}$ .

On calcule  $\Delta = \left(\frac{11}{2}\right)^2 - 4 \times 2 \times \left(-\frac{3}{2}\right) = \frac{121}{4} + 12 = \frac{169}{4} > 0$ . Donc l'équation a deux solutions :

$$x_1 = \frac{-\frac{11}{2} - \sqrt{\frac{169}{4}}}{2 \times 2} = \frac{-\frac{11}{2} - \frac{13}{2}}{4} = -\frac{24}{8} = -3.$$

$$x_2 = \frac{-\frac{11}{2} + \sqrt{\frac{169}{4}}}{2 \times 2} = \frac{-\frac{11}{2} + \frac{13}{2}}{4} = \frac{2}{8} = \frac{1}{4}.$$

$$\mathcal{S} = \left\{-3; \frac{1}{4}\right\}.$$

**1.2.2 Interprétation graphique**

Soit  $(E) : ax^2 + bx + c = 0$  une équation du second degré ( $a \neq 0$ ).

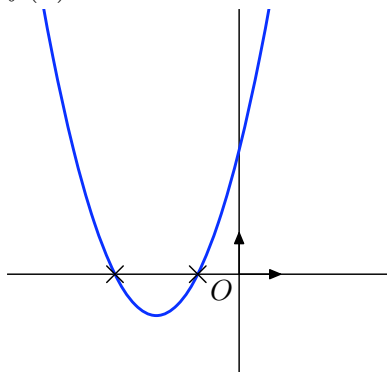
On peut associer à  $(E)$  le polynôme du second degré  $f : x \mapsto ax^2 + bx + c$ . Les solutions de  $(E)$  sont alors les réels  $x$  tels que  $f(x) = 0$ . Ces nombres sont appelés les *racines* du polynôme du second degré  $f$ .

La représentation graphique de  $f$  dans un repère orthogonal est une parabole  $\mathcal{P}_f$ . Graphiquement, les solutions de l'équation  $f(x) = 0$  sont les *abscisses* des points d'intersection de  $\mathcal{P}_f$  et de la droite d'équation  $y = 0$  (axe des abscisses).

**Exemple 1.5**

On considère trois polynômes du second degré  $f$ ,  $g$  et  $h$  et on note  $\mathcal{P}_f$ ,  $\mathcal{P}_g$ ,  $\mathcal{P}_h$ , leurs courbes représentatives dans un repère orthogonal.

$$f(x) = x^2 + 4x + 3$$



$\mathcal{P}_f$  coupe l'axe des abscisses en deux points d'abscisses  $x_1 = -3$  et  $x_2 = -1$ . L'équation  $f(x) = 0$  a donc deux solutions :  $-3$  et  $-1$ .

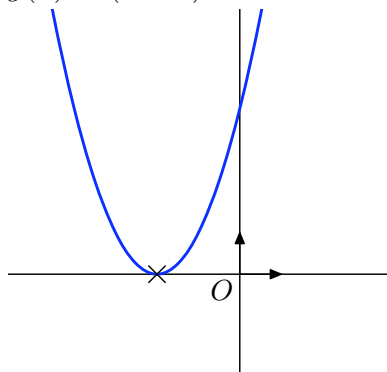
On peut retrouver ce résultat par le calcul :

$$\Delta = 4^2 - 4 \times 1 \times 3 = 4 > 0.$$

Les solutions sont :

$$\frac{-4-\sqrt{4}}{2} = -3, \text{ et } \frac{-4+\sqrt{4}}{2} = -1$$

$$g(x) = (x + 2)^2$$



$\mathcal{P}_g$  est *tangente* à l'axe des abscisses en un point d'abscisses  $x_0 = -2$ . L'équation  $g(x) = 0$  a donc une solution :  $-2$ .

On peut retrouver ce résultat par le calcul :

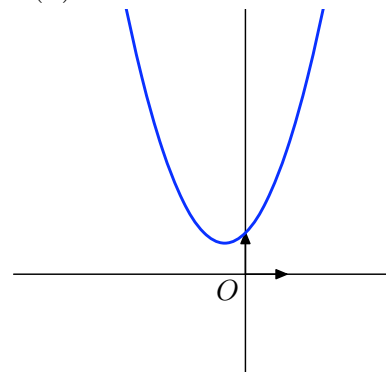
$$g(x) = x^2 + 4x + 4, \text{ donc :}$$

$$\Delta = 4^2 - 4 \times 1 \times 4 = 0.$$

La solution est :

$$\frac{-4}{2} = -2$$

$$h(x) = x^2 + x + 1$$



$\mathcal{P}_h$  et l'axe des abscisses n'ont pas de point commun : l'équation  $h(x) = 0$  n'a pas de solution.

On peut retrouver ce résultat par le calcul :

$$\Delta = 1^2 - 4 \times 1 \times 1 = -3 < 0.$$

Donc l'équation n'a pas de solution.

On peut se poser le problème inverse du paragraphe précédent : soit  $\mathcal{P}$  une parabole d'équation  $y = ax^2 + bx + c$  dans un repère orthogonal. On ne connaît pas la position précise de  $\mathcal{P}$  dans le repère, mais on peut étudier sa position par rapport à l'axe des abscisses ; en effet :

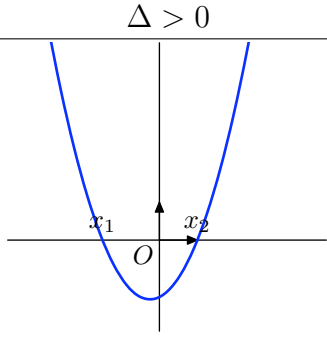
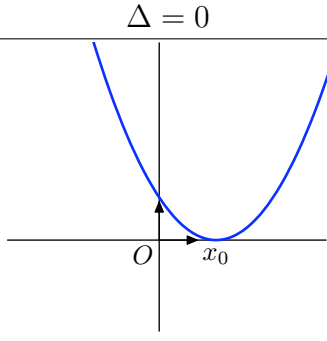
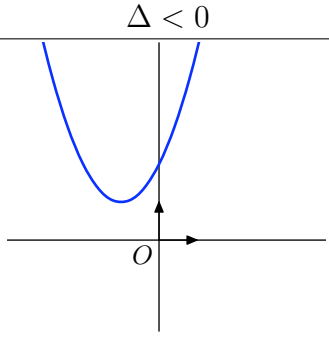
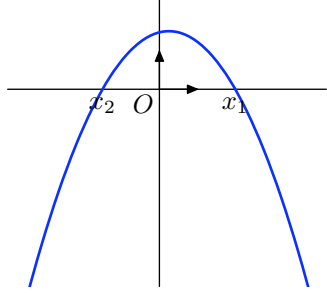
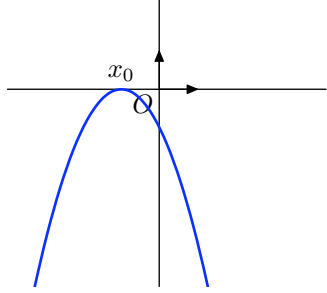
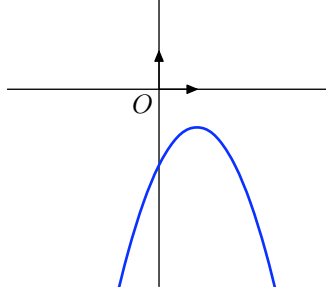
si  $\Delta > 0$ , l'équation  $ax^2 + bx + c = 0$  a deux solutions donc  $\mathcal{P}$  coupe l'axe des abscisses en deux points.

si  $\Delta = 0$ , l'équation  $ax^2 + bx + c = 0$  a une unique solution : on dit que  $\mathcal{P}$  est *tangente* à l'axe des abscisses.

si  $\Delta < 0$ , l'équation  $ax^2 + bx + c = 0$  n'a pas de solution donc  $\mathcal{P}$  ne rencontre pas l'axe des abscisses.

De plus, on admettra que si  $a > 0$ , la parabole est « tournée » vers le haut, et si  $a < 0$ , la parabole est « tournée » vers le bas.

On regroupe les résultats dans le tableau suivant :

	$\Delta > 0$	$\Delta = 0$	$\Delta < 0$
$a > 0$			
$a < 0$			

### 1.2.3 Inéquation du second degré

Une inéquation du second degré peut s'écrire sous la forme  $ax^2 + bx + c \geq 0$  ou  $ax^2 + bx + c > 0$ .

#### Théorème 1.2

Soit  $ax^2 + bx + c$  un trinôme du second degré. On pose  $\Delta = b^2 - 4ac$ .

si  $\Delta < 0$ , pour tout  $x \in \mathbf{R}$ , le nombre  $ax^2 + bx + c$  est du signe de  $a$ .

si  $\Delta = 0$ , pour tout  $x \neq -\frac{b}{2a}$ , le nombre  $ax^2 + bx + c$  est du signe de  $a$ .

si  $\Delta > 0$ , le nombre  $ax^2 + bx + c$

- est du signe de  $a$  pour  $x$  « à l'extérieur des racines » de  $ax^2 + bx + c$ ,
- est du signe contraire de  $a$  « à l'intérieur des racines » de  $ax^2 + bx + c$ .

#### Exemple 1.6

On considère le trinôme  $6x^2 - 10x - 4$ .  $\Delta = 10^2 - 4 \times 6 \times (-4) = 196$ . Les racines du trinôme sont :

$$x_1 = \frac{10 - \sqrt{196}}{2 \times 6} = -\frac{1}{3} \text{ et } x_2 = \frac{10 + \sqrt{196}}{2 \times 6} = 2$$

- Pour  $x \in ]-\frac{1}{3}; 2[$  ( $x$  à l'intérieur des racines),  $6x^2 - 10x - 4$  est du signe contraire de 6 soit  $6x^2 - 10x - 4 < 0$
- Pour  $x \in ]-\infty; -\frac{1}{3}[ \cup ]2; +\infty[$  ( $x$  à l'extérieur des racines),  $6x^2 - 10x - 4$  est du signe de 6 soit  $6x^2 - 10x - 4 > 0$

#### Exemple 1.7

Résoudre l'inéquation  $2x^2 - 3x - 3 < x^2 - 5x$ .

L'inéquation proposée peut s'écrire sous la forme  $2x^2 - 3x - 3 - x^2 + 5x < 0$  soit  $x^2 + 2x - 3 < 0$ .

On calcule le discriminant :  $\Delta = 2^2 - 4 \times 1 \times (-3) = 16$ . Les racines sont  $x_1 = \frac{-2 - \sqrt{16}}{2} = -3$  et  $x_2 = \frac{-2 + \sqrt{16}}{2} = 1$ .

Le trinôme  $x^2 + 2x - 3$  est strictement négatif pour  $x$  à l'intérieur des racines soit  $x \in ]-3; 1[$ .

### 1.2.4 Factorisation d'un trinôme du second degré

On admet le théorème 1.3 :

#### **Théorème 1.3**

On considère le trinôme  $ax^2 + bx + c$ ,  $a \neq 0$ .

- Si ce trinôme n'a pas de racine ( $\Delta < 0$ ), il ne peut pas être factorisé.
- Si le trinôme a une racine unique  $x_0$  ( $\Delta = 0$ ), on a :  $ax^2 + bx + c = a(x - x_0)^2$ .
- Si le trinôme a deux racines  $x_1$  et  $x_2$ , ( $\Delta > 0$ ), on a :  $ax^2 + bx + c = a(x - x_1)(x - x_2)$ .

#### **Exemple 1.8**

En reprenant le trinôme de l'exemple 1.6 :

$$6x^2 - 10x - 4 = 6 \left( x + \frac{1}{3} \right) (x - 2)$$